

Kształt orbity planety: I prawo Keplera

Pokażemy, że orbitą planety poruszającej się pod działaniem siły ciężkości ze strony Słońca jest krzywa stożkowa, w szczególności elipsa.

Wektor prędkości planety

Dzielimy orbitę planety promieniami wodzącymi tworzącymi niewielkie i jednakowe kąty $\Delta\theta$. Całe rozumowanie ma sens przejścia granicznego: będziemy zakładać, że $\Delta\theta \rightarrow 0$

Zgodnie z II prawem Keplera (prawem pól) pole powierzchni ΔS wycinka utworzonego przez dwa sąsiednie promienie wodzące jest proporcjonalne do czasu Δt przebycia danego odcinka orbity: $\Delta S \sim \Delta t$. Pole wycinka ma w przybliżeniu kształt trójkąta o dwóch bokach długości r , wyraża się więc wzorem

$$\Delta S = \frac{1}{2} r^2 \sin \Delta\theta \approx \frac{1}{2} r^2 \Delta\theta.$$

Tak więc

$$r^2 \Delta\theta \sim \Delta t.$$

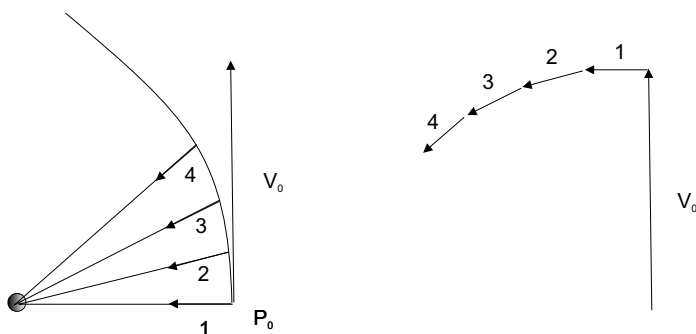
Zmiana wektora pędu pod działaniem przyciągania Słońca jest zgodnie z drugą zasadą dynamiki Newtona proporcjonalna do siły \vec{F} i czasu jej działania Δt :

$$\Delta \vec{p} = m \Delta \vec{v} = \vec{F} \Delta t.$$

W naszym przypadku siłą jest siła grawitacji, odwrotnie proporcjonalna do kwadratu odległości. Zmiana prędkości odpowiadająca kątowi $\Delta\theta$ jest więc niezależna od odległości i skierowana zawsze ku Słońcu:

$$\Delta \vec{v} \sim \left(\frac{1}{r^2} \cdot r^2 \right) \frac{\vec{r}}{r}.$$

Sytuację tę przedstawia rysunek poniżej, gdzie kolejnymi numerami oznaczono kolejne $\Delta \vec{v}$, prędkość \vec{v}_0 jest prędkością w punkcie najbliższym Słońca - w tzw. peryhelium

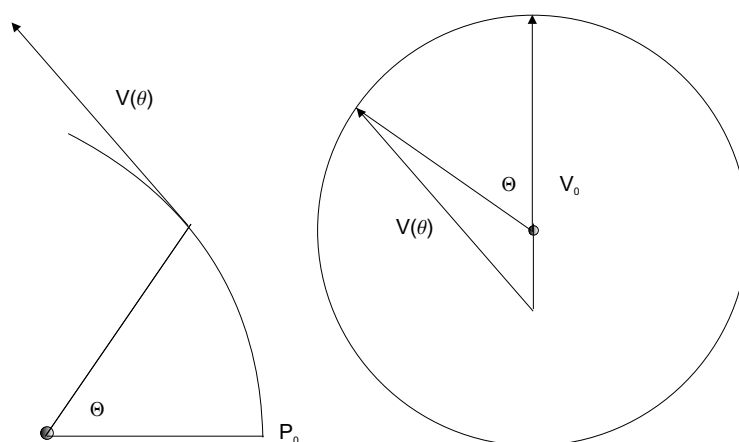


Kolejne wektory $\Delta\vec{v}$ dodają się do początkowej prędkości \vec{v}_0 , jak pokazuje prawa część rysunku. Mają one jednakową długość i obrócone są o $\Delta\theta$ względem siebie. Jasne jest więc, że koniec wektora prędkości porusza się po wielokącie. Gdy zmniejszamy $\Delta\theta$ wielokąt ten dąży do okręgu. Mamy więc następujące

Twierdzenie 1 *Koniec wektora prędkości planety zatacza łuk okręgu*

Linie zataczaną przez koniec wektora prędkości nazywa się w mechanice hodografem. Możemy więc powiedzieć krótko: **W ruchu keplerowskim hodograf jest łukiem okręgu.**

Sytuację przedstawia poniższy rysunek



Zależnie od wartości \vec{v}_0 początek wektora prędkości leży wewnątrz okręgu, na okręgu bądź na zewnątrz okręgu.

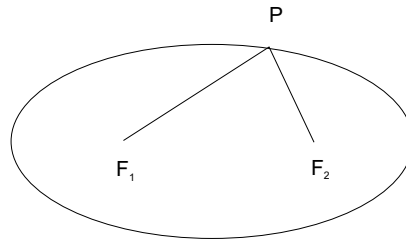
Oczywiście powyższe twierdzenie bardzo łatwo uzyskać na drodze analitycznej podstawiając w równaniach ruchu planety zamiast czasu nową zmienną θ .

Kształt orbity: podejście geometryczne

Można pokazać, że w przypadku gdy początek wektora prędkości leży *wewnątrz* okręgu torem planety jest elipsa. Czysto geometryczny dowód zaproponował R.P. Feynman (D.L. Goodstein, J.R. Goodstein *Zaginiony wykład Feynmana*).

Najpierw definiujemy elipsę: dla każdego punktu elipsy suma jego odległości od dwóch ustalonych punktów jest stała. Punkty te nazywamy ogniskami elipsy (nazwa związana jest z faktem, że światło ze źródła umieszczonego w jednym z ognisk odbijane przez zwierciadło o kształcie eliptycznym skupia się w drugim ognisku). Mamy więc z definicji

$$F_1P + F_2P = const$$

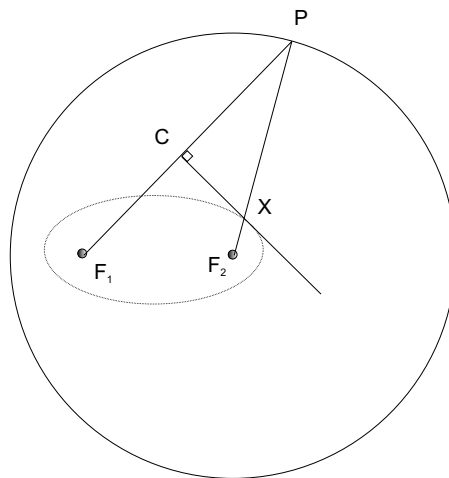


Elipsę można także skonstruować w sposób następujący (patrz rysunek poniżej). Obieramy dwa ogniska elipsy. Następnie wykreślamy okrąg o środku F_2 i promieniu równym długości dużej osi elipsy. Dla dowolnego punktu P na okręgu wykreślamy odcinki F_1P oraz F_2P . W ostatnim kroku konstruujemy symetralną odcinka F_1P . Punkt X przecięcia owej symetralnej i promienia F_1P leży na elipsie. Mamy bowiem

$$F_1X + XF_2 = PX + XF_2 = PF_2 = \text{const.}$$

Skorzystaliśmy tu z faktu, że punkt symetralnej jest równoodległy od końców odcinka: $F_1X = PX$.

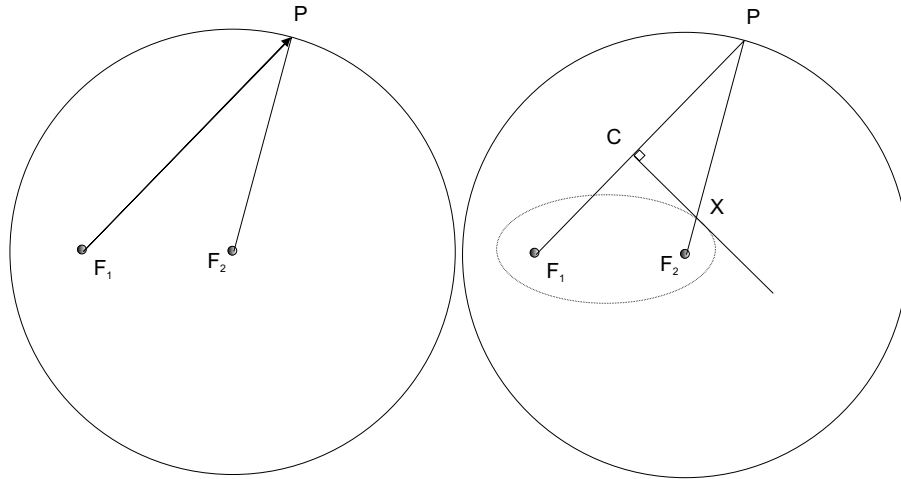
Powtarzając konstrukcję dla różnych punktów P możemy znaleźć dowolnie dużo punktów elipsy.



Co więcej łatwo zauważyć, że symetralna z tej konstrukcji jest styczną do elipsy w punkcie X . Każdy bowiem inny punkt tej symetralnej ma większą sumę odległości od ognisk, leży więc na elipsie obejmującej tę dopiero co skonstruowaną.

Możemy teraz przejść do konstrukcji toru planety. Bierzemy w tym celu hodograf prędkości i obracamy go o 90° w prawo (patrz rysunek poniżej, lewa

część). F_2P ma teraz kierunek promienia wodzącego planety, F_1P jest *prostopadłe* do kierunku prędkości. Jeśli zastosujemy dopiero co poznaną konstrukcję i narysujemy symetralną odcinka F_1P , to ma ona kierunek wektora prędkości, a więc wektora stycznego do toru. Czyli na każdym promieniu wodzącym budujemy tor o prawidłowym przebiegu stycznej. Oznacza to, że konstrukcja jest torem planety z dokładnością do skali: nic wprawdzie nie wiemy o rozmiarach orbity, lecz jej kształt został ustalony jednoznacznie. A zatem:

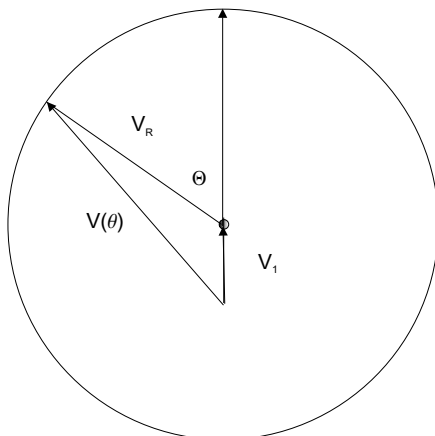


Twierdzenie 2 *Orbita planety jest elipsą, Słońce znajduje się w jednym z jej ognisk.*

Należy pamiętać, że twierdzenie to odpowiada sytuacji, gdy początek wektora prędkości leży wewnątrz okręgu zakreślonego przez jego koniec. Dwie pozostałe możliwości prowadzą do orbity parabolicznej i hiperbolicznej. Najłatwiej wykazać to jednak w sposób analityczny, co zostanie zrobione poniżej.

Kształt orbity: podejście analityczne

Wróćmy raz jeszcze do sytuacji z twierdzenia o hodografie, przedstawia ją poniższy rysunek.



Wektor prędkości planety można przedstawić jako sumę stałego wektora \vec{v}_1 oraz wektora w każdej chwili prostopadłego do promienia wodzącego \vec{v}_R :

$$\vec{v} = \vec{v}_1 + \vec{v}_R.$$

Korzystając z zasady zachowania momentu pędu planety mamy $|\vec{r} \times \vec{v}| = C$, gdzie C jest pewną stałą. Wstawiając wynik twierdzenia o hodografie otrzymujemy

$$|\vec{r} \times \vec{v}| = |\vec{r} \times \vec{v}_1 + \vec{r} \times \vec{v}_R| = rv_1 \sin(90^\circ - \theta) + rv_R = r(v_1 \cos \theta + v_R) = C.$$

Obliczając r otrzymujemy

$$r = \frac{\frac{C}{v_R}}{1 + \frac{v_1}{v_R} \cos \theta}.$$

Ostatnie równanie ma postać biegunowego równania stożkowej znanego z geometrii analitycznej:

$$r = \frac{p}{1 + e \cos \theta}.$$

Porównując oba równania widzimy, że mimośród stożkowej e jest równy

$$e = \frac{v_1}{v_R}.$$

A zatem $e > 1$ (hiperbola) odpowiada sytuacji, gdy początek wektora prędkości leży na zewnątrz okręgu, parabola $e = 1$ odpowiada sytuacji, gdy początek ten leży na okręgu, wreszcie przypadek $e < 1$ (elipsa) odpowiada sytuacji rozpatrywanej powyżej w sposób czysto geometryczny.